DIN 25409-5:2015-12 (D)

Fernbedienungsgeräte zum Arbeiten hinter Schutzwänden - Teil 5: Parallelmanipulatoren mit 3 Gelenken - Anforderungen und Prüfungen

Inhalt

Seite

Vorwort ... 3
1 Anwendungsbereich ... 4
2 Normative Verweisungen ... 4
3 Grundausstattung ... 4
4 Bewegungsmöglichkeiten ... 5
5 Arbeits- und Bewegungsbereiche ... 6
6 Belastbarkeit ... 6
7 Leerlaufkräfte ... 8
8 Elastische Verformungen ... 8
9 Eigengewichtsausgleich ... 9
10 Gasdichtheit der Wanddurchführungen ... 9
11 Werkstoffe ... 10
11.1 Zulässige Werkstoffe ... 10
11.2 Oberflächenbehandlung ... 10
12 Konstruktive Merkmale ... 10
13 Montage und Demontage ... 11
14 Wartung und Instandsetzung ... 12
15 Elektrische Ausrüstung ... 12
16 Lieferzustand ... 12
17 Prüfungen ... 12
17.1 Prüfungsumfang ... 12
17.2 Arbeitsbereich und Maße ... 13
17.3 Maximalbelastbarkeit ... 13
17.4 Leerlaufkräfte ... 13
17.5 Elastische Verformungen ... 13
17.6 Eigengewichtsausgleich ... 13
17.7 Funktionen ... 13
17.8 Gasdichtheit der Wanddurchführungen ... 14
17.9 Dekontaminierbarkeit von Oberflächen ... 14
17.10 Dauerstandsfestigkeit bei Dauerbelastung ... 14
18 Kennzeichnung ... 14
Literaturhinweise ... 15