

DIN ISO/TS 17863:2025-05 (D)

Geometrische Produktspezifikation (GPS) - Geometrische Tolerierung für bewegliche Baugruppen (ISO/TS 17863:2013)

| Inhalt | Seite |
|--|-----------|
| Nationales Vorwort | 5 |
| Nationaler Anhang NA (informativ) Default-Festlegungen in diesem Dokument | 7 |
| Nationaler Anhang NB (informativ) Literaturhinweise | 8 |
| Vorwort | 9 |
| Einleitung | 10 |
| 1 Anwendungsbereich..... | 11 |
| 2 Normative Verweisungen | 11 |
| 3 Begriffe | 11 |
| 4 Symbole | 11 |
| 5 Grundlagen..... | 12 |
| 6 Graphische Symbole | 13 |
| 6.1 Angabe von Positionsnummern | 13 |
| 6.2 Kraftindikator | 14 |
| 6.3 Angabe der Richtung der Schwerkraft | 14 |
| 6.4 Verbindung von Kraftindikator mit betroffenem Geometrieelement | 15 |
| 6.5 Aufbringung der Kraft auf Teile eines Geometrieelements..... | 16 |
| 6.6 Krafrichtung | 17 |
| 6.7 Angabe der Richtung der Beweglichkeit..... | 18 |
| 6.8 Angabe der Zusammenhänge zwischen Toleranzangabe und Zuständen | 19 |
| 6.9 Beschreibung von Zuständen | 20 |
| 6.10 Liste und Reihenfolge von Zuständen..... | 20 |
| 6.10.1 Liste von Zuständen..... | 20 |
| 6.10.2 Reihenfolge von Zuständen..... | 21 |
| Anhang A (normativ) Verhältnisse und Maße von graphischen Symbolen | 22 |
| A.1 Allgemeine Anforderung..... | 22 |
| A.2 Größenverhältnisse | 22 |
| Anhang B (informativ) Beispiel für Lauf- und Größenmaßtoleranzen bei einem Kegelrollenlager | 24 |
| Anhang C (informativ) Zusammenhang mit dem ISO GPS-Matrix-Modell | 25 |
| C.1 Allgemeines..... | 25 |
| C.2 Informationen über diese Technische Spezifikation und ihre Anwendung..... | 25 |
| C.3 Position im ISO GPS-Matrix-Modell | 25 |
| C.4 Zugehörige Normen | 26 |
| Literaturhinweise | 27 |
| | |
| Bilder | |
| Bild 1 — Beispiel für die Angabe der Positionsnummer | 14 |

| | |
|---|-----------|
| Bild 2 — Beispiele für Kraftindikatoren..... | 14 |
| Bild 3 — Angabe des Symbols für Schwerkraft | 14 |
| Bild 4 — Beispiel für die Angabe der geneigten Richtung der Schwerkraft in der Zusammenstellungszeichnung..... | 15 |
| Bild 5 — Verbindung von Kraftindikator mit betroffenem Geometrieelement | 16 |
| Bild 6 — Beispiel für ein berührendes Geometrieelement | 16 |
| Bild 7 — Beispiele für die Aufbringung der Kraft auf Teilbereiche eines integralen Geometrieelements..... | 17 |
| Bild 8 — Beispiel für die Angabe einer bestimmten Krafrichtung ohne ergänzenden Kraftindikator..... | 18 |
| Bild 9 — Beispiel für die Angabe einer bestimmten Krafrichtung mit zusätzlichem ergänzenden Kraftindikator..... | 18 |
| Bild 10 — Angabe der Richtung der Beweglichkeit..... | 19 |
| Bild 11 — Beispiele für Angaben des Kennzeichnungshinweisindikators | 19 |
| Bild 12 — Beispiel für eine detaillierte Beschreibung von Zuständen in der Nähe des Schriftfeldes | 20 |
| Bild A.1 — Kraftindikator | 22 |
| Bild A.2 — Kraftindikator mit grundlegender Angabe einer bestimmten Krafrichtung in Bezug auf einen Bezug | 22 |
| Bild A.3 — Kraftindikator mit grundlegender Angabe einer bestimmten Krafrichtung in Bezug auf ein Bezugssystem | 22 |
| Bild A.4 — Kraftindikator mit grundlegender Angabe einer bestimmten Krafrichtung in Bezug auf ein Bezugssystem | 23 |
| Bild A.5 — Ergänzender Kraftindikator | 23 |
| Bild A.6 — Schwerkraft..... | 23 |
| Bild A.7 — Beweglichkeit | 23 |
| Bild A.8 — Kennzeichnungshinweisindikator..... | 23 |
| Bild B.1 — Beispiel für Lauf- und Größenmaßtoleranzen bei einem Kegelrollenlager..... | 24 |
| Tabellen | |
| Tabelle NA.1 — Default-Festlegungen in diesem Dokument..... | 7 |
| Tabelle 1 — Symbole für bewegliche Baugruppen | 12 |
| Tabelle C.1 — Fundamentale und allgemeine Matrix der ISO GPS-Normen | 26 |