

DIN EN ISO 10360-5:2011-01 (D)

Geometrische Produktspezifikation (GPS) - Annahmeprüfung und Bestätigungsprüfung für Koordinatenmessgeräte (KMG) - Teil 5: Prüfung der Antastabweichungen von KMG mit berührendem Messkopfsystem (ISO 10360-5:2010); Deutsche Fassung EN ISO 10360-5:2010

Inhalt	Seite
Vorwort	4
Einleitung	5
1 Anwendungsbereich	6
2 Normative Verweisungen	6
3 Begriffe	7
4 Formelzeichen	11
5 Anforderungen an die metrologischen Eigenschaften	12
5.1 Einzeltaster-Antastabweichung	12
5.2 Einzeltaster-Antastkonfiguration	12
5.3 Mehrfachtaster-Messabweichungen und -Messwerte	13
5.4 Mehrfachtaster-Antastkonfigurationen	13
5.5 Taster	14
5.6 Umgebungsbedingungen	14
5.7 Betriebsbedingungen	14
6 Annahmeprüfungen und Bestätigungsprüfungen	15
6.1 Allgemeines	15
6.2 Einzeltaster-Antastkonfiguration	15
6.2.1 Anwendung	15
6.2.2 Kurzbeschreibung	15
6.2.3 Prüfmittel	15
6.2.4 Verfahren	16
6.2.5 Auswertung der Prüfergebnisse	17
6.3 Feste Mehrfach-Messkopf- und Mehrfach-Tastersysteme	18
6.3.1 Kurzbeschreibung	18
6.3.2 Prüfmittel	19
6.3.3 Verfahren	19
6.3.4 Auswertung	21
6.4 Dreh-Schwenk-Messkopfsysteme	21
6.4.1 Kurzbeschreibung	21
6.4.2 Prüfmittel	22
6.4.3 Verfahren	23
6.4.4 Auswertung	24
7 Übereinstimmung mit der Spezifikation	24
7.1 Annahmeprüfungen	24
7.2 Bestätigungsprüfungen	25
8 Anwendungen	25
8.1 Annahmeprüfungen	25
8.2 Bestätigungsprüfungen	25
8.3 Zwischenprüfungen	26

9	Eintragungen in Produktdokumentationen und Datenblätter	26
	Anhang A (informativ) Formelzeichen und Indizes	28
A.1	Zeichen in ihrer Reihenfolge	28
	Anhang B (informativ) Überprüfung des Messkopfsystems vor der Prüfung nach ISO 10360-2	29
	Anhang C (informativ) Interpretation von Prüfergebnissen mit Mehrfachtastern	30
C.1	Vergleich der Prüfergebnisse von Mehrfachtastern mit E0 und EL	30
C.2	Der Einfluss des Abstandes LP zwischen Referenzkugel und Prüfkugel	30
Bilder		
	Anhang D (normativ) für die Grenzwerte	32
	Anhang E (informativ) Zusammenhang mit dem GPS-Matrix-Modell	33
E.1	Allgemeines	33
E.2	Information über diesen Teil von ISO 10360 und seine Anwendung	33
E.3	Position im GPS-Matrix-Modell	33
E.4	Betroffene Normen	34
	Literaturhinweise	35