

# E DIN EN ISO 8373:2010-11 (D)

Erscheinungsdatum: 2011-04-11

Roboter und Robotikgeräte - Wörterbuch (ISO/DIS: 2010); Deutsche Fassung prEN ISO: 2010

---

<b>Inhalt</b>	<b>Seite</b>
<b>Vorwort</b> .....	<b>3</b>
<b>Einleitung</b> .....	<b>4</b>
<b>1 Anwendungsbereich</b> .....	<b>5</b>
<b>2 Allgemeine Begriffe</b> .....	<b>5</b>
<b>3 Mechanische Struktur</b> .....	<b>8</b>
<b>4 Geometrie und Kinematik</b> .....	<b>11</b>
<b>5 Programmierung und Steuerung</b> .....	<b>14</b>
<b>5.1 Programme</b> .....	<b>14</b>
<b>5.2 Programmierung</b> .....	<b>15</b>
<b>5.3 Steuerung</b> .....	<b>15</b>
<b>6 Leistungskenngrößen</b> .....	<b>18</b>
<b>7 Erkennung und Autonomie</b> .....	<b>21</b>
<b>Anhang A (informativ) Beispiele für Arten mechanischer Strukturen</b> .....	<b>23</b>
<b>Literaturhinweise</b> .....	<b>26</b>
<b>Stichwortverzeichnis</b> .....	<b>27</b>