

DIN 25409-5:2015-12 (D)

Fernbedienungsgeräte zum Arbeiten hinter Schutzwänden - Teil 5: Parallelmanipulatoren mit 3 Gelenken - Anforderungen und Prüfungen

Inhalt	Seite
Vorwort	3
1 Anwendungsbereich.....	4
2 Normative Verweisungen	4
3 Grundausstattung.....	4
4 Bewegungsmöglichkeiten.....	5
5 Arbeits- und Bewegungsbereiche	6
6 Belastbarkeit	6
7 Leerlaufkräfte.....	8
8 Elastische Verformungen.....	8
9 Eigengewichtsausgleich	9
10 Gasdichtheit der Wanddurchführungen	9
11 Werkstoffe	10
11.1 Zulässige Werkstoffe	10
11.2 Oberflächenbehandlung.....	10
12 Konstruktive Merkmale	10
13 Montage und Demontage	11
14 Wartung und Instandsetzung	12
15 Elektrische Ausrüstung	12
16 Lieferzustand	12
17 Prüfungen	12
17.1 Prüfungsumfang	12
17.2 Arbeitsbereich und Maße	13
17.3 Maximalbelastbarkeit.....	13
17.4 Leerlaufkräfte.....	13
17.5 Elastische Verformungen.....	13
17.6 Eigengewichtsausgleich	13
17.7 Funktionen	13
17.8 Gasdichtheit der Wanddurchführungen.....	14
17.9 Dekontaminierbarkeit von Oberflächen	14
17.10 Dauerstandsfestigkeit bei Dauerbelastung	14
18 Kennzeichnung.....	14
Literaturhinweise	15