DIN ISO 7448:2026-09 (D)

Forstmaschinen - Kranbeschickte Hacker, Zerkleinerer und Schredder zum Zerkleinern von holziger Biomasse - Terminologie der Identifikation, Klassifizierung und Komponenten-Nomenklatur (ISO 7448:2024)

Inhalt

Seite

Nationales Vorwort 5

Vorwort 6

Einleitung 7

1 Anwendungsbereich 8

2 Normative Verweisungen 8

3 Begriffe 8
3.1 Allgemeine Begriffe 8
3.2 Begriffe im Zusammenhang mit Grundmaschinen 8
3.3 Begriffe im Zusammenhang mit Schneidsystemen 9
3.4 Begriffe im Zusammenhang mit der Zuführung 10
3.5 Begriffe im Zusammenhang mit der Entladung 11
3.6 Begriffe im Zusammenhang mit anderen Bauteilen 12
3.7 Begriffe im Zusammenhang mit Abmessungsmerkmalen 12
3.8 Begriffe im Zusammenhang mit Konfigurationen 14

Anhang A (informativ) Abmessungsmerkmale und Nomenklatur von Hackern 15
A.1 Abmessungsmerkmale von Trommelhackern 15
A.1.1 Anhängbarer Trommelhacker 15
A.1.2 Stationärer Trommelhacker 17
A.1.3 Selbstfahrender Trommelhacker 18
A.2 Abmessungsmerkmale von Scheibenhackern 19
A.3 Abmessungsmerkmale von Schneckenhackern 20
A.4 Nomenklatur der Trommelhacker 21
A.4.1 Anhängbarer Trommelhacker 21
A.4.2 Stationärer Trommelhacker 21
A.4.3 Selbstfahrender Trommelhacker 22
A.5 Nomenklatur der Scheibenhacker 23
A.6 Nomenklatur der Schneckenhacker 23
A.7 Nomenklatur der Schneidsystemkomponenten von Trommelhackern 24
A.8 Nomenklatur der Schneidsystemkomponenten von Scheibenhackern 25
A.9 Nomenklatur der Schneidsystemkomponenten von Schneckenhackern 25

Anhang B (informativ) Abmessungsmerkmale und Nomenklatur von Zerkleinerern und Schreddern 26
B.1 Abmessungsmerkmale von Horizontalzerkleinerern 26
B.2 Abmessungsmerkmale von Zerkleinerern mit Wanne 27
B.3 Abmessungsmerkmale von Schreddern 27
B.4 Nomenklatur der Horizontalzerkleinerer 28
B.5 Nomenklatur der Zerkleinerer mit Wanne 29
B.6 Nomenklatur der Schredder 30
B.7 Nomenklatur der Komponenten des Mahlsystems 31
B.8 Nomenklatur der Komponenten des Schreddersystems 32

Literaturhinweise 33

Stichwortverzeichnis 34

Bilder

Bild A.1 — Beispiel eines anhängbaren Trommelhackers mit integriertem Antriebssystem (Motor) (dargestellt im Transportzustand)..... 15

Bild A.2 — Beispiel eines anhängbaren Trommelhackers mit externem Antriebssystem (PTO) (dargestellt im Transportzustand)..... 16

Bild A.3 — Beispiel eines anhängbaren Trommelhackers mit externem Antriebssystem (PTO) (dargestellt im Betriebszustand)..... 16

Bild A.4 — Beispiel eines anhängbaren Trommelhackers mit integriertem Antriebssystem (Motor) und einklappbarem Zuführtisch (dargestellt im Transportzustand)..... 17

Bild A.5 — Beispiel eines anhängbaren Trommelhackers mit integriertem Antriebssystem (Motor) und einklappbarem Zuführtisch (dargestellt im Betriebszustand)..... 17

Bild A.6 — Beispiel eines stationären Trommelhackers mit integriertem Antriebssystem (dargestellt im Transportzustand)..... 18

Bild A.7 — Beispiel eines stationären Trommelhackers mit integriertem Antriebssystem (dargestellt im Betriebszustand)..... 18

Bild A.8 — Beispiel eines selbstfahrenden (auf einem Lastwagen angebrachten) Trommelhackers mit kombiniertem Antriebssystem (Motor) und Greiferlader (dargestellt im Transportzustand)..... 19

Bild A.9 — Beispiel eines selbstfahrenden (auf einem Lastwagen angebrachten) Trommelhackers mit kombiniertem Antriebssystem (Motor) und Greiferlader (dargestellt im Betriebszustand)..... 19

Bild A.10 — Beispiel eines anhängbaren Scheibenhackers mit integriertem Antriebssystem (Motor), Maschinenführerkabine und Greiferlader (dargestellt im Transportzustand)..... 20

Bild A.11 — Beispiel eines stationären Schneckenhackers mit integriertem Antriebssystem (Elektromotor)..... 20

Bild A.12 — Beispiel eines anhängbaren Trommelhackers mit integriertem Antriebssystem (Motor)..... 21

Bild A.13 — Beispiel eines anhängbaren Trommelhackers mit externem Antriebssystem (PTO) und Greiferlader..... 21

Bild A.14 — Beispiel eines stationären Trommelhackers mit integriertem Antriebssystem (Elektromotor)..... 22

Bild A.15 — Beispiel eines selbstfahrenden (auf einem Lastwagen angebrachten) Trommelhackers mit kombiniertem Antriebssystem (Motor) und Greiferlader..... 22

Bild A.16 — Beispiel eines anhängbaren Scheibenhackers mit integriertem Antriebssystem (Motor), Maschinenführerkabine und Greiferlader..... 23

Bild A.17 — Beispiel eines stationären Schneckenhackers mit integriertem Antriebssystem (Elektromotor)..... 24

Bild A.18 — Beispiel für Schneidsystemkomponenten eines Trommelhackers..... 24

Bild A.19 — Beispiel für Schneidsystemkomponenten eines Scheibenhackers 25

Bild A.20 — Beispiel für Schneidsystemkomponenten eines Schneckenhackers 25

Bild B.1 — Beispiel eines selbstfahrenden horizontalen Zerkleinerers mit integriertem Antriebssystem (Motor) (dargestellt im Betriebszustand) 26

Bild B.2 — Beispiel eines selbstfahrenden horizontalen Zerkleinerers mit integriertem Antriebssystem (Motor) (dargestellt im Transportzustand) 26

Bild B.3 — Beispiel eines anhängbaren Zerkleinerers mit Wanne mit integriertem Antriebssystem (Motor) 27

Bild B.4 — Beispiel eines selbstfahrenden Schredders mit integriertem Antriebssystem (Motor) 28

Bild B.5 — Beispiel eines selbstfahrenden Horizontalzerkleinerers mit integriertem Antriebssystem (Motor) 29

Bild B.6 — Beispiel eines anhängbaren Zerkleinerers mit Wanne mit integriertem Antriebssystem (Motor), Maschinenführerkabine und Greiferlader 30

Bild B.7 — Beispiel eines selbstfahrenden Schredders mit integriertem Antriebssystem 31

Bild B.8 — Beispiel der Komponenten des Mahlsystems 32

Bild B.9 — Beispiel der Komponenten des Schreddersystems 32