

# DIN EN 15213-1:2013-08 (D)

## Intelligente Transportsysteme - Systeme für das Wiederfinden gestohlener Fahrzeuge - Teil 1: Referenzarchitektur und Begriffe; Deutsche Fassung EN 15213-1:2013

---

<b>Inhalt</b>	<b>Seite</b>
<b>Vorwort</b> .....	<b>3</b>
<b>Einleitung</b> .....	<b>4</b>
<b>1 Anwendungsbereich</b> .....	<b>5</b>
<b>2 Normative Verweisungen</b> .....	<b>5</b>
<b>3 Begriffe</b> .....	<b>5</b>
<b>3.1 Allgemeine Definitionen</b> .....	<b>5</b>
<b>3.2 Grundlegende ATSVR-Aufgaben</b> .....	<b>7</b>
<b>3.3 Wahlfreie ATSVR-Aufgaben</b> .....	<b>8</b>
<b>3.4 ATSVR-Dienstleistungen</b> .....	<b>9</b>
<b>3.5 ATSVR-Kommunikationstechnik</b> .....	<b>9</b>
<b>3.6 ATSVR-Status</b> .....	<b>10</b>
<b>3.7 Zusammenarbeitsfähigkeit und Verträglichkeit</b> .....	<b>11</b>
<b>4 Symbole und Abkürzungen</b> .....	<b>11</b>
<b>5 Konzeptuelles Architekturmodell eines ATSVR</b> .....	<b>11</b>
<b>5.1 Allgemeines</b> .....	<b>11</b>
<b>5.2 Aufgaben während des Verfahrens</b> .....	<b>12</b>
<b>5.3 Begriffe „Nahbereich“ und „Weitbereich“</b> .....	<b>12</b>
<b>Literaturhinweise</b> .....	<b>14</b>